

一、系統特點

- 1、工作電壓：直流 12V—30V，一般 42 馬達建議 12V, 57 馬達建議 24V；
- 2、驅動電流：0.5—3.5A 的 8 種電流可選；
- 3、驅動分割：1—32 的 8 種分割可選；
- 4、運轉脈衝頻率：最高 50KHZ；
- 5、1 路板載電位器調速和 1 路外部電位器調速介面(只能二選一使用)；
- 6、5 路數位量輸入(低電位有效,即電源負極)；可接按鈕開關、限位元開關；
- 7、3 路數位量 OC 方式輸出(輸出電流 500ma，輸出低電位有效)；可接繼電器模組；
- 8、1 路 232 或 485 介面：實現 Modbus-rtu 通信控制，開放的通信協議，可以外接工業觸控式螢幕、PLC、單片機等；
- 9、7 種運轉模式可選；(1、液晶觸控式螢幕控制模式 2、Modbus-rtu 通信模式
3、往返運轉模式 4、正反觸發模式 5、單次觸發模式)
6、正反寸動模式 7、正反觸發模式(按設定距離)

應用領域：工業自動化控制

產品尺寸：118 X 76 X 33 mm

二、基本操作：

- 1、通過 12 位元指撥開關設定運轉模式、驅動器分割、驅動器電流；【撥下來表示 ON】

說明	內部/外部電位器選擇 (只能 3 選一) · 只在模式 3—7 狀態下有效
SW1	為 ON,外接 0—10V 類比量輸入信號有效； OFF 無效；
SW2	為 ON,內部電位器有效； OFF 無效；
SW3	為 ON,外部電位器有效； OFF 無效；

SW4	SW5	SW6	說明(7 種運轉模式的選擇)
OFF	OFF	OFF	1、液晶觸控式螢幕控制模式
OFF	OFF	ON	2、Modbus-rtu 通信控制模式
OFF	ON	OFF	3、往返運轉
ON	OFF	OFF	4、正反觸發運轉
ON	OFF	ON	5、單次觸發運轉
ON	ON	OFF	6、正反寸動運轉
ON	ON	ON	7、正反觸發運轉 (按設定距離運轉)

分割	SW7	SW8	SW9
NC	ON	ON	ON
1	ON	ON	OFF
2/a	ON	OFF	ON
2/b	OFF	ON	ON
4	ON	OFF	OFF

8	OFF	ON	OFF
16	OFF	OFF	ON
32	OFF	OFF	OFF

電流	SW10	SW11	SW12
0.5	ON	ON	ON
1.0	ON	OFF	ON
1.5	ON	ON	OFF
2.0	ON	OFF	OFF
2.5	OFF	ON	ON
2.8	OFF	OFF	ON
3.0	OFF	ON	OFF
3.5	OFF	OFF	OFF

2、7 種運轉模式功能介紹

一送電，LED1、LED2 會亮滅 1 次。然後進入對應的運轉模式中。

說明	液晶觸控式 控制模式	Modbus-rtu 通信模式	往返運轉 模式	單次觸發 模式	正反觸發 模式	正反寸動 模式	正反觸發 模式(按距離)
LED1	滅	滅	亮	亮	滅	滅	滅
LED2	滅	滅	滅	亮	亮	滅	滅

(1)：液晶觸控式螢幕控制模式：功能和模式 2 一樣。用液晶觸控式螢幕代替電腦上操作。

(2)：Modbus-rtu 通信模式

可以通過電腦控制、PLC 控制、工業觸控式螢幕控制。我們提供電腦控制軟體

1>可以實現馬達單步運轉、正轉、反轉、停止、回機械零點和多步自動運轉功能。

2>即時狀態顯示：輸入、輸出狀態、馬達運轉狀態等。

3>設定運轉參數有：步距角、分割、啟動頻率、加減頻率、運轉速度、運轉方向、運轉距離、停止模式、正反啟動信號、正反限位元信號、機械零點信號、串列傳輸速率等。

此模式下上位機軟體的操作方法請參考另一份使用說明文檔。

怎樣觸發信號？比如在往返運轉模式下，需要觸發啟動。

則將 IN1 和電源負極短接。觸發正限位就是 IN2 和電源負極短接。

(3)：往返運轉模式（往返次數可在 Modbus-rtu 通信模式中基本參數介面裡設置）

IN1---啟動（觸發後，馬達立即正轉）

IN2---正限位（觸發後，馬達立即反轉）

IN3---反限位（往返次數為 1，則觸發後，馬達立即停止。若次數大於 1，則觸發後，馬達又開始正轉。）

IN4---急停

該模式下，首先觸發 IN1 馬達立即正轉，正轉運轉過程中觸發 IN2，馬達立即反方向運轉。當馬達反轉運轉過程中觸發 IN3，馬達立即正轉。如此往返運轉。直到觸發 IN4，馬達立即停止。(或者往返次數達到設定的次數之後，碰到 IN3 就停止運轉)

(4)：單次觸發運轉模式

IN1---啟動 (觸發後，馬達立即正轉)
IN2---急停 (下次再觸發 IN1 後，馬達運轉方向和上一次一致)
IN3---急停 (下次再觸發 IN1 後，馬達運轉方向為反向)
IN4---急停 (下次再觸發 IN1 後，馬達運轉方向為正向)

該模式下，首先觸發 IN1 馬達立即正轉，當觸發 IN2 或 IN3 或 IN4 後停止。再次觸發 IN1，馬達啟動運轉方向由上一次停止觸發控制信號決定。

(5)：正反觸發運轉模式

IN1---正轉 (觸發後，馬達立即正轉)
IN2---反轉 (觸發後，馬達立即反轉)
IN3---正限位
IN4---反限位

該模式下，觸發 IN1 馬達立即正轉；觸發 IN2 馬達立即反轉；在正轉過程中，碰到 IN3，馬達立即停止。(此時只能再反轉) 在反轉過程中，碰到 IN4，馬達立即停止。(此時只能再正轉)

(6)：正反寸動運轉模式

IN1---正轉 (一直觸發，馬達就一直正轉。鬆開就停)
IN2---反轉 (一直觸發，馬達就一直反轉。鬆開就停)
IN3---正限位
IN4---反限位

在正轉過程中，碰到 IN3，馬達立即停止。(此時只能再反轉)
在反轉過程中，碰到 IN4，馬達立即停止。(此時只能再正轉)

(7)：正反觸發運轉模式 (按設定距離運轉)

IN1---正轉 (觸發後，馬達就正轉一定的距離) IN2---反轉 (觸發後，馬達就反轉一定的距離)
IN3---正限位
IN4---反限位

在正轉過程中，碰到 IN3，馬達立即停止。(此時只能再反轉)
在反轉過程中，碰到 IN4，馬達立即停止。(此時只能再正轉)